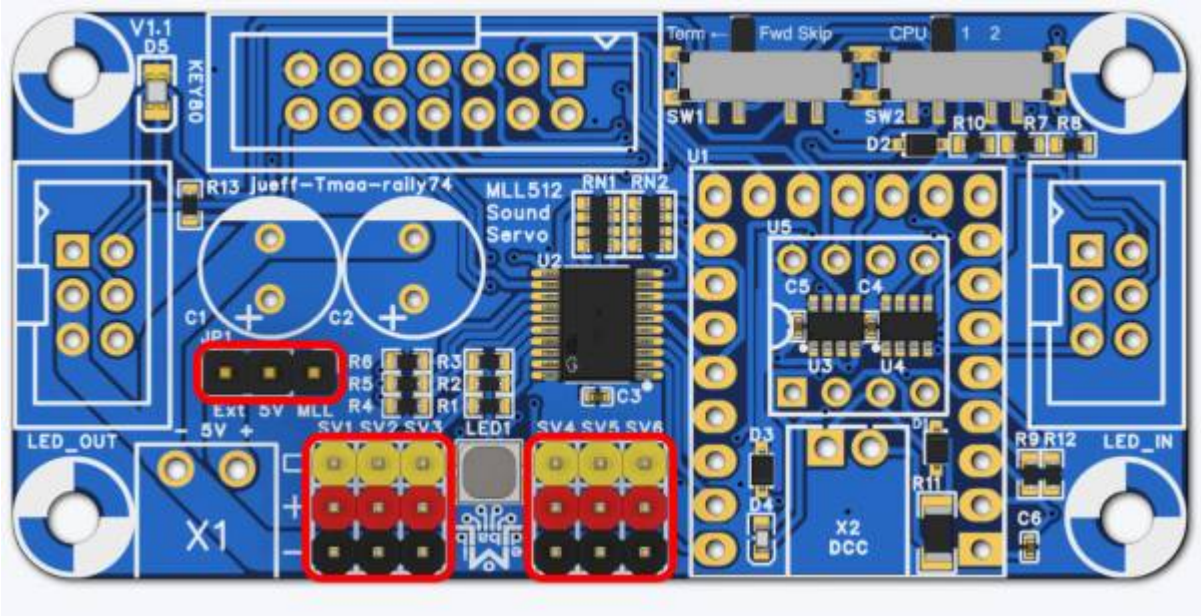
512 Servo/Sound-Modul Pico Zero

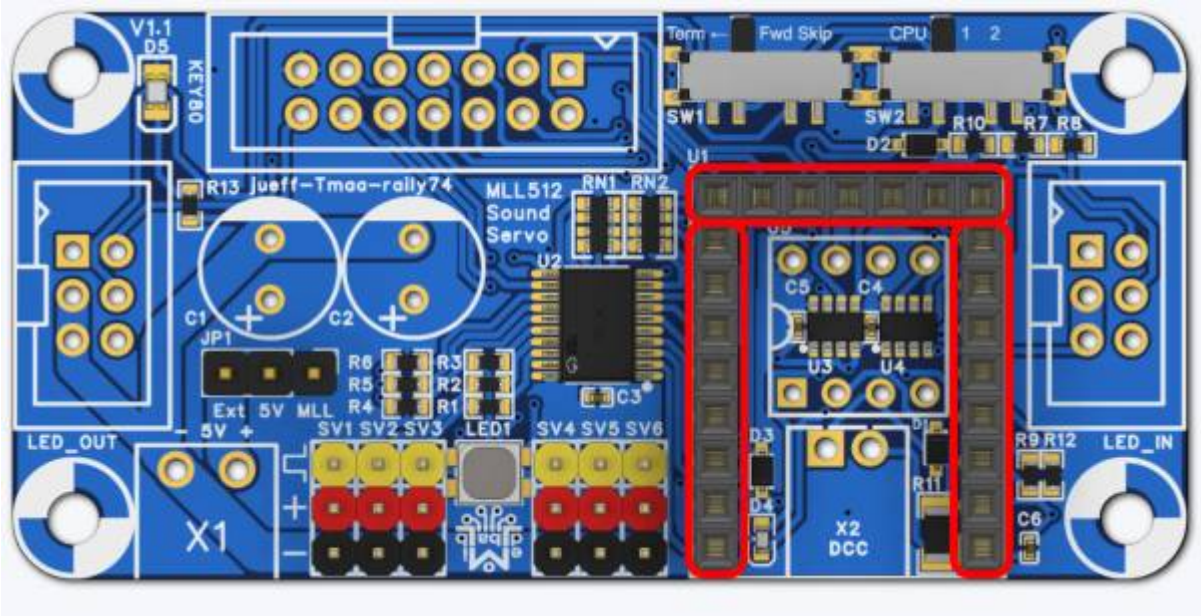
Die Platine verfügt über einen optionalen DCC-Anschluss, der zum Betrieb als Sound/Servo-Modul **nicht** benötigt wird.

Aufbau

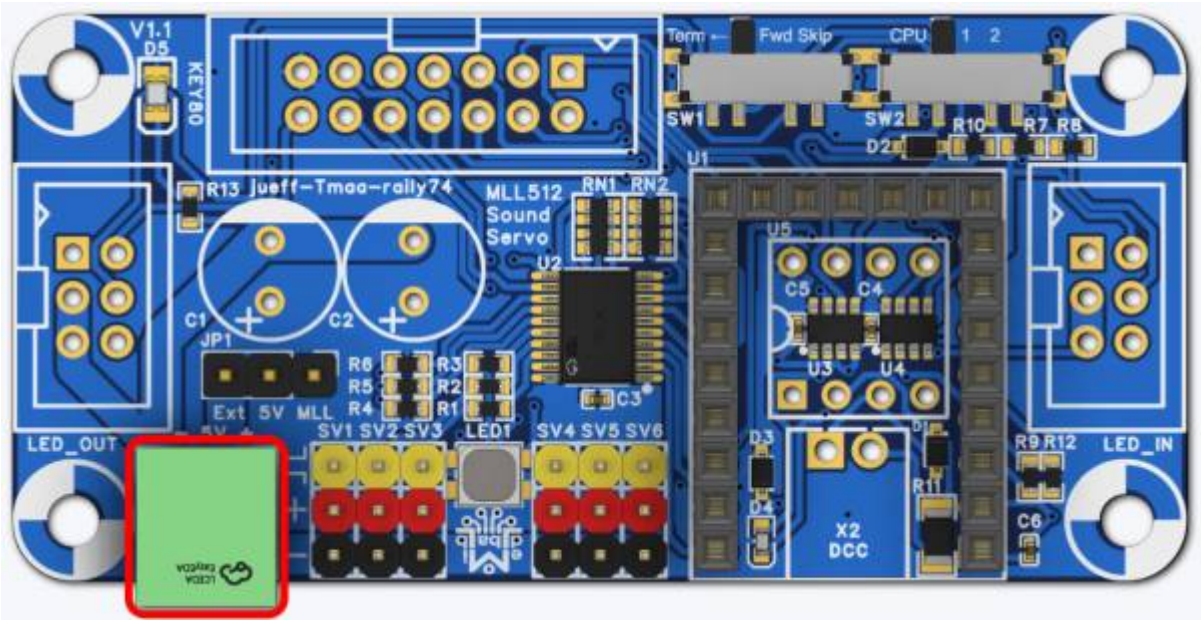
Vorbestückte Platine im Auslieferungszustand:



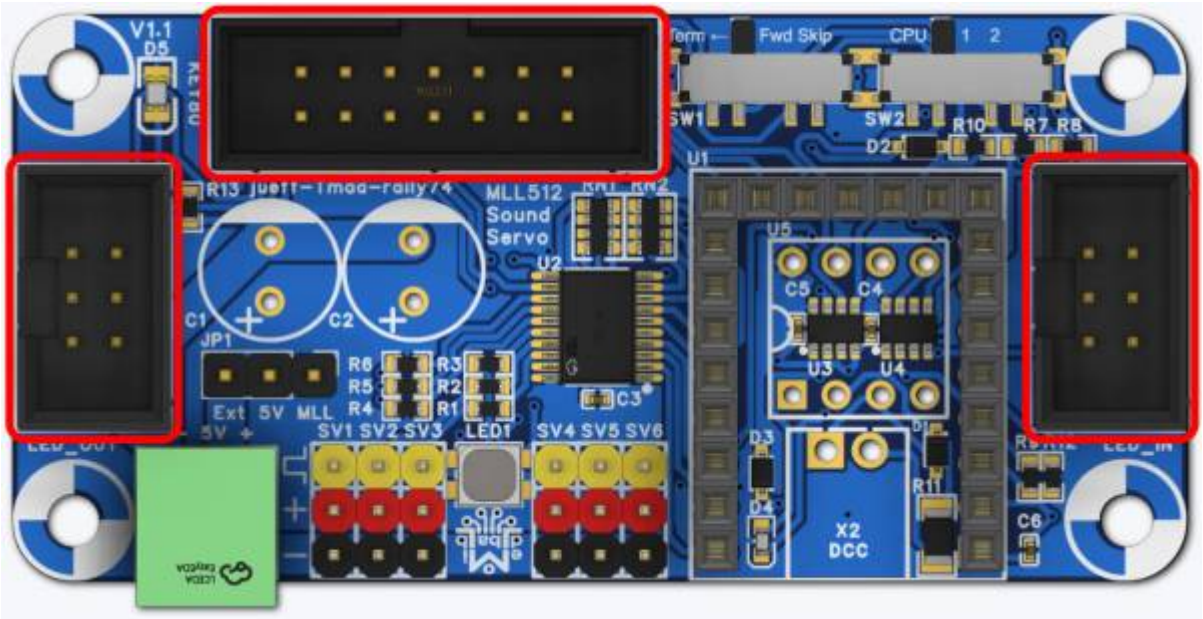
Schritt 1 (überspringen, wenn keine DCC-Bestückung erwünscht ist):
IC-Fassung für den **optionalen** Optokoppler
Im Idealfall ist ein Präzisionssockel zu verwenden (z. B. Reichelt GS 8P).
Der hier abgebildete Sockel passt zwar auch, muss aber auf der Unterseite etwas angepasst werden, damit er über die beiden ICs an der Stelle passt.
Wer das Bauteil-Set im Shop bestellt, bekommt den passenden Präzisionssockel geliefert.
Auf die Kerbe achten.



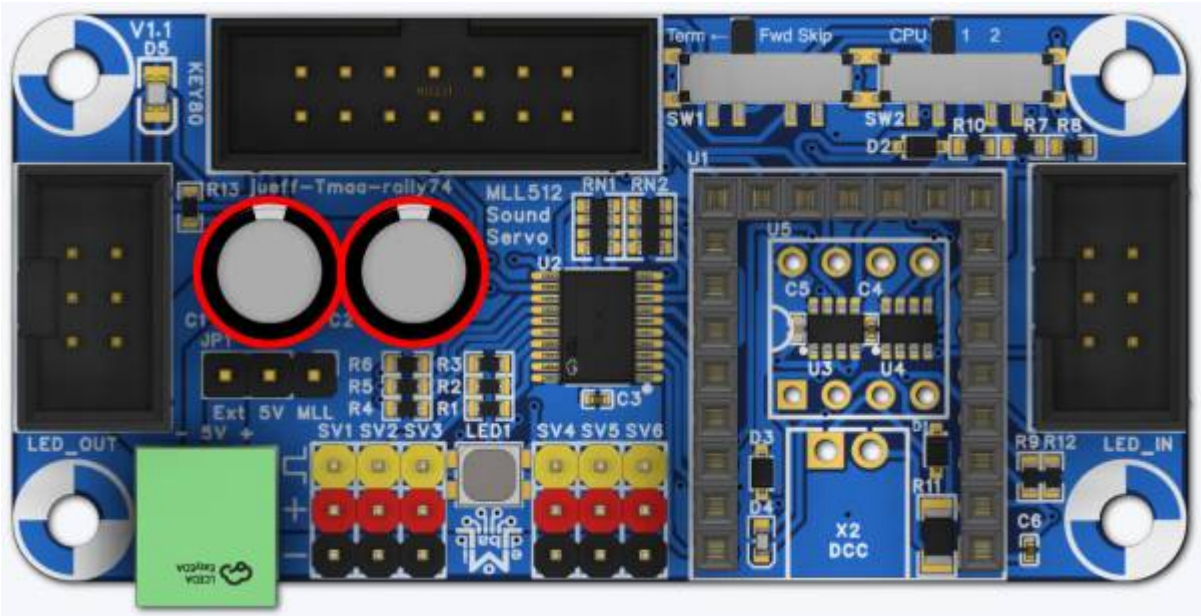
Schritt 2 (überspringen, wenn keine DCC-Bestückung erwünscht ist):
Die Buchse für das DCC-Signal
Unbedingt mit eingestecktem Stecker löten.



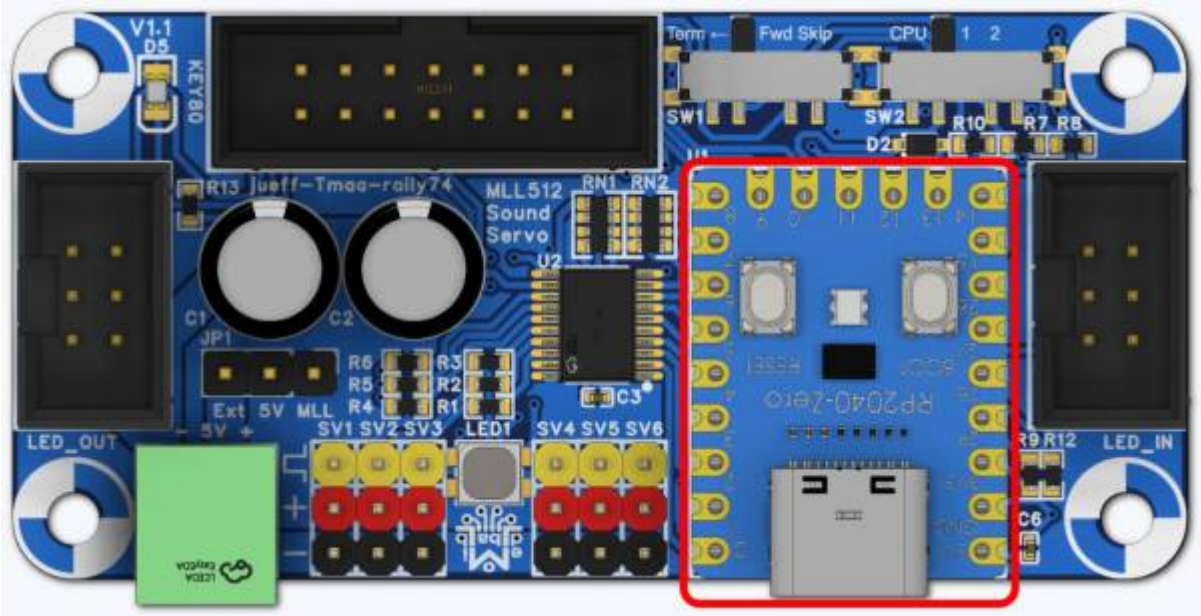
Schritt 3:
Die Buchse für die Stromversorgung
Unbedingt mit eingestecktem Stecker löten.



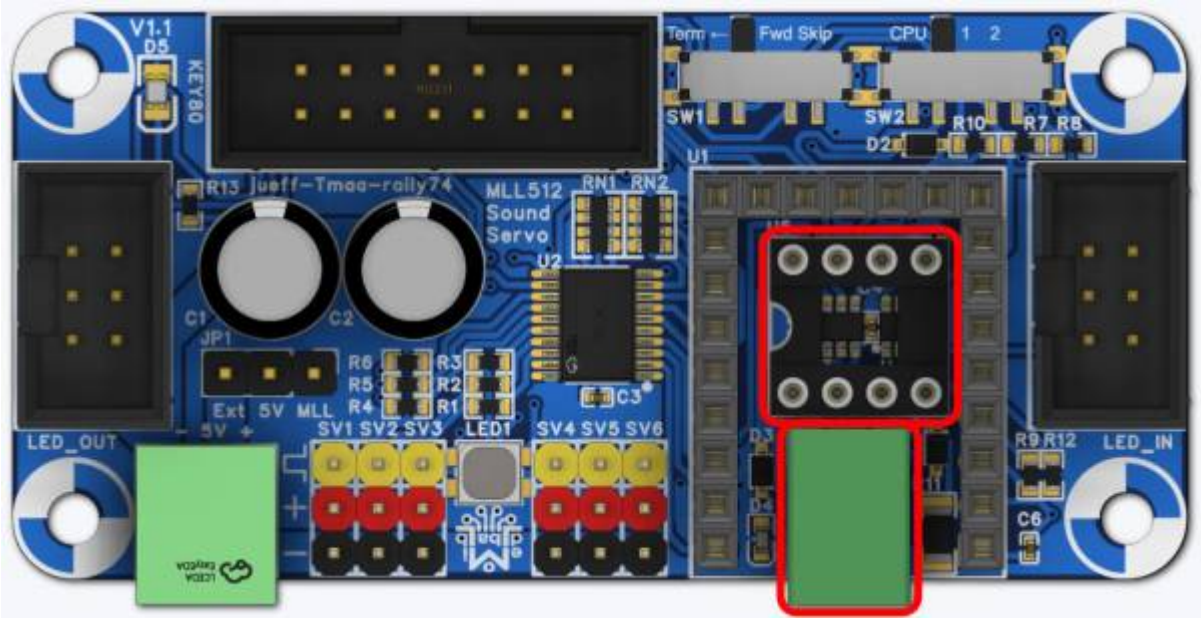
Schritt 4:
Die Stiftleisten für den Jumper JP1 und die Servoanschlüsse
Auf die Farben achten.



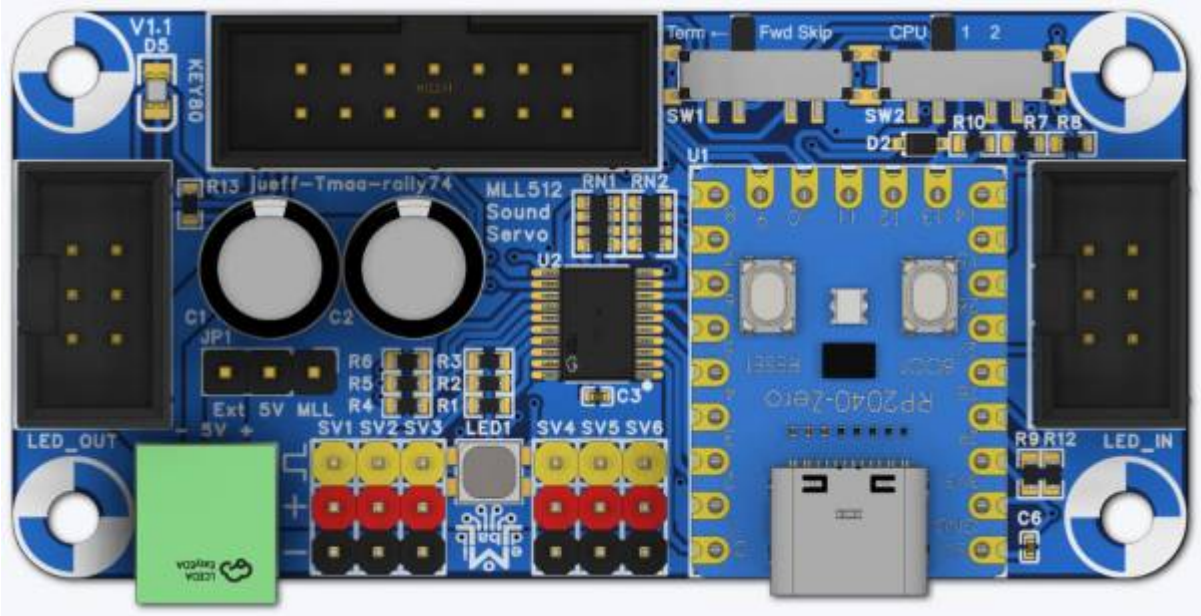
Schritt 5:
Die Buchsenleisten für den Raspberry Pico
Am Besten mit eingestecktem Pico verlöten.



Schritt 6:
Die drei Wannenstecker für den LED-Bus und Key80
Auf die Kerben achten.



Schritt 7:
Die beiden Elektrolyt-Kondensatoren
Auf die Polung achten!



Schritt 8:
Raspberry Pico einstecken
Fertig!

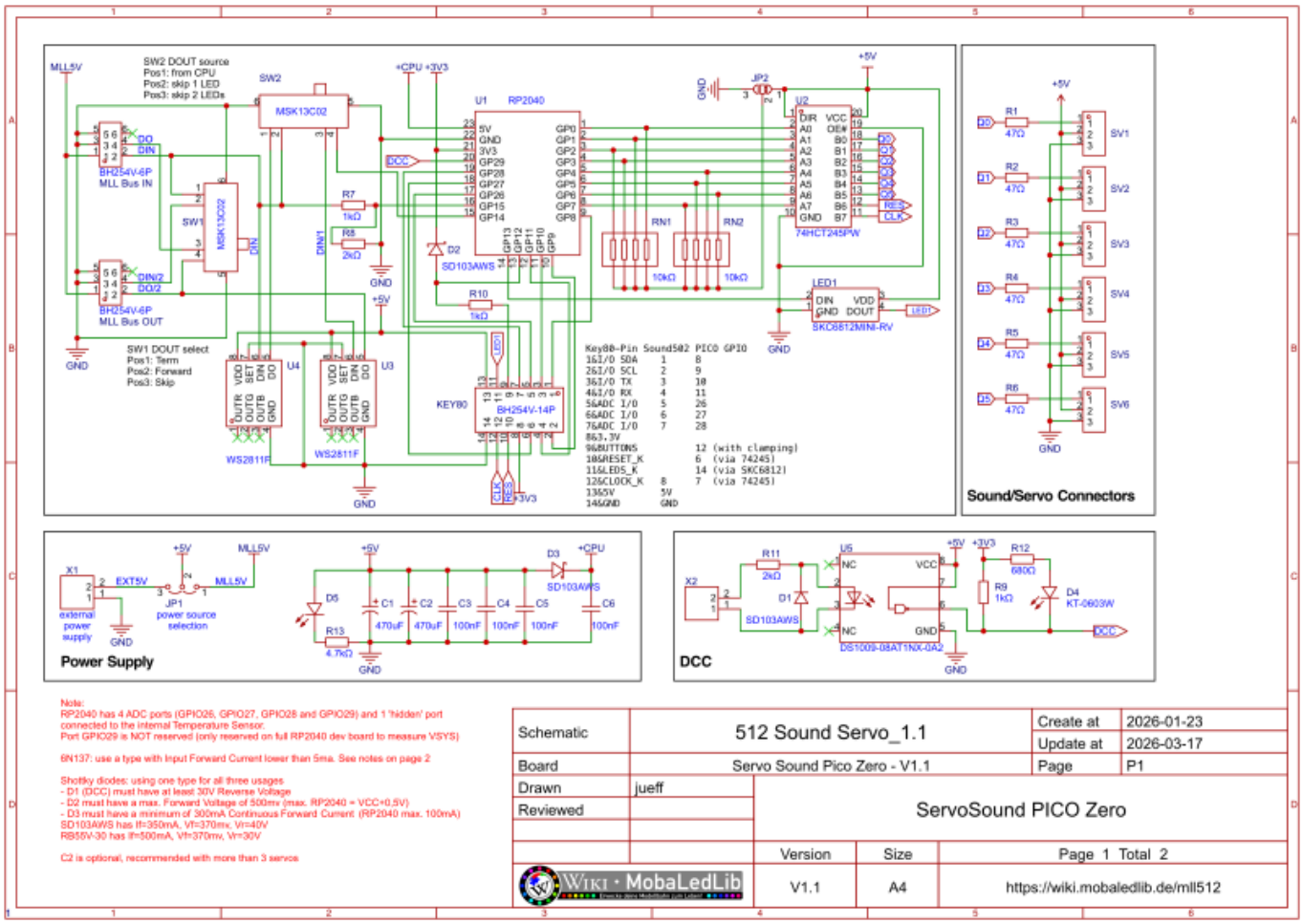
3D-Gehäuse - Servo/Sound-Modul

Eignung für 3D-Drucker: FFF / FDM ★★★★ SLA / STL ★☆☆☆



Die Druckdaten werden hier zu finden sein:
https://github.com/Hardi-St/MobaLedLib_Docu/tree/master/3D_Daten_fuer_die_MobaLedLib/
Das Gehäuse ist noch in Arbeit, wir bitten um ein wenig Geduld

Schaltplan



From:
https://wiki.mobaledlib.de/ - **MobaLedLib Wiki**

Permanent link:
https://wiki.mobaledlib.de/anleitungen/bauanleitungen/512de_servo_sound_v1?rev=1774094563

Last update: **2026/03/21 12:02**