webMobaLedLib – DM Servo Einstellungen

Seitenstand 1.06 (2026-11-23), gilt für webMobaLedLib 4.79

ACHTUNG: Die DM-Servos wurde durch die neue Platine Servo/Sound ersetzt.

Der Reiter **DM Servo Einstellungen** (DM = *Direct Mode*) stellt **Servos im Direct Mode** ein. Das sind Servos, die ein **ATtiny** ansteuert statt des WS2811-Bausteins. Für Servos an der normalen Servoplatine gibt es den Reiter Servo Einstellungen.

Der Reiter ist normalerweise ausgeblendet. Du schaltest ihn in den Programm Einstellungen mit dem Haken **DM Servo Einstellungen anzeigen** ein. Nach dem Speichern erscheint er sofort.

So benutzt du ihn

1. **Voraussetzung:** Auf der Lichtmaschine läuft **schon ein MobaLedLib-Programm** (bei einer **neuen** Lichtmaschine zuerst übertragen). Du musst nicht vorher auf **Mit Lichtmaschine verbinden** klicken: Das Werkzeug **verbindet sich bei Bedarf selbst**. Es arbeitet im **Effektmodus** (Die drei Arten der Verbindung).
2. Stelle **Servo Modul Adresse** und **LED Kanal** ein.
3. Wähle die **Servo Betriebsart**:

Nr.	Betriebsart
1	Normal
2 und 3	Training
4	Max Speed
5	Invers
6	Servo zurücksetzen
7	Werkseinstellung
8	Letzte Position zurücksetzen
9	Oszillator trimmen
10	Speed Legacy
0	es wird nichts gesendet

1. Bewege den Servo mit dem **Regler** (0 bis 255), mit **Pos 0** und **Pos 255**.
2. Die Taste **ENTER** bestätigt: **Halte sie gedrückt.** In den Betriebsarten **2 und 3** drückst du sie **zweimal** (die Beschriftung zeigt dann „2nd Step“).
3. **Fast Refresh** beschleunigt die Aktualisierung.

Gut zu wissen

- Nach **ENTER** in den Betriebsarten 4 bis 8 und 10 steht die Betriebsart wieder auf **0**.
- Die Betriebsart wird **nicht gemerkt**: Die Seite beginnt immer mit **1**.
- Das **Programmieren des ATtiny** (Hex-Datei) und das Formular für den Programmieradapter gibt es in der webMobaLedLib noch nicht.

From:
https://wiki.mobaledlib.de/ - **MobaLedLib Wiki**

Permanent link:
https://wiki.mobaledlib.de/anleitungen/webmobaledlib/wz_dmservo

Last update: **2026/11/23 07:42**